PRESS DRIVING DEVICE

Patent number:

JP2002224889

Publication date:

2002-08-13

Inventor:

ESAKI RYO

Applicant:

KOMATSU LTD

Classification:

- international:

B30B1/26

- european:

Application number:

JP20010029151 20010206

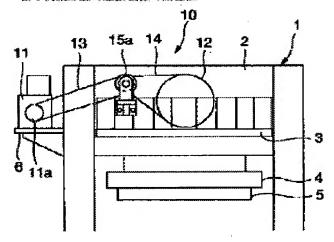
Priority number(s):

Abstract of **JP2002224889**

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a press driving device capable of reducing the total height of a press and reducing the extension length of a platform.

SOLUTION: A main motor (11) is fitted to side surface parts on the right and left sides of a crown (2), two intermediate pulleys (15a and 15b) integrally and rotatably fitted to each other are provided between a pulley (11a) and a flywheel (12) of the main motor (11), and the pulley (11a) of the main motor (11) and one intermediate pulley (15a), and the other intermediate pulley (15b) and the flywheel (12) are respectively connected to each other via belts (13 and 14).

第1実権形態の駆動装置の正面図



2:クラウン

11:メインモータ

3: ブラットフォーム

11a: 7-9

4: スライド

12: フライホイ…ル

5:20

13.14: ベルト

B:プラケット

15a:中間ブーリ

Data supplied from the esp@cenet database - Patent Abstracts of Japan

(19) 日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2002-224889

(P2002-224889A)

(43)公開日 平成14年8月13日(2002.8.13)

(51) Int.Cl.7

酸別記号

FΙ

テーマコート*(参考)

B 3 0 B 1/26

B30B

Z 4E090

F

審査請求 未請求 請求項の数3 OL (全 6 頁)

(21)出願番号

特願2001-29151(P2001-29151)

(22)出願日

平成13年2月6日(2001.2.6)

(71)出顧人 000001236

1/26

株式会社小松製作所

東京都港区赤坂二丁目3番6号

(72)発明者 江前 領

石川県小松市八日市町地方 5 株式会社小

松製作所小松工場内

Fターム(参考) 4E090 AA01 AB01 BA02 BB03 CC01

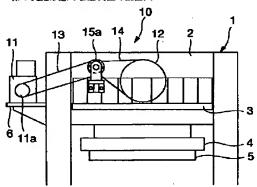
(54) 【発明の名称】 プレス機械の駆動装置

(57)【要約】

【課題】 プレス機械の全高が低く、プラットフォーム の張出長さを小さくできるプレス機械の駆動装置を提供 する。

【解決手段】 メインモータ(11)をクラウン(2)の左右 一側の側面部に装着し、メインモータ(11)のプーリ(11 a)とフライホイール(12)との間に、互いに一体的に回転 可能に装着された2個の中間ブーリ(15a,15b)を設け、 メインモータ(11)のブーリ(11a)と一方の中間ブーリ(15 a)、及び他方の中間プーリ(15b)とフライホイール(12) をそれぞれベルト(13,14)を介して接続した。

第1 実施形館の駆動装置の正面図



2:クラウン

11:メインモータ

3:プラットフォーム 11a:プーリ

4:スライド

12: フライホイール

5:金型

13.14: ベルト

6:ブラケット

15a:中間プーリ

1

【特許請求の範囲】

【請求項1】 メインモータ(11)の出力軸のプーリ(11 a)と、プレス機械のクラウン(2)に回転自在に設けたフライホイール(12)とをベルト(14)を介して接続し、フライホイール(12)を昇降自在に設けたスライド(4)にクランク軸を介して連結し、メインモータ(11)の回転動力によりスライド(4)を駆動するプレス機械の駆動装置において

メインモータ(11)をクラウン(2)の左右一側の側面部に 装着し、

メインモータ(11)のプーリ(11a)とフライホイール(12) との間に、互いに一体的に回転可能に装着された2個の 中間ブーリ(15a,15b)を設け、

メインモータ(11)のプーリ(11a)と一方の中間プーリ(15a)、及び他方の中間プーリ(15b)とフライホイール(12)をそれぞれベルト(13,14)を介して接続したことを特徴とするプレス機械の駆動装置。

【請求項2】 請求項1記載のプレス機械の駆動装置に おいて、

メインモータ(11)のプーリ(11a)の径(D0)≦一方の中間 プーリ(15a)の径(D1)、とした関係を有することを特徴 とするプレス機械の駆動装置。

【請求項3】 請求項1記載のブレス機械の駆動装置に おいて、

一方の中間プーリ(15a)の径(D1)≧他方の中間プーリ(15b)の径(d1)、とした関係を有することを特徴とするプレス機械の駆動装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、機械式プレスのク 30 ランク軸に動力を伝達する駆動装置に関する。

[0002]

【従来の技術】従来、フライホイールに連結されたクラ ンク軸を介してスライドを昇降するタイプの機械式プレ スにおける駆動装置では、フライホイールを駆動するメ インモータ (所謂駆動モータ) はフライホイールの近傍 に設置されている。図5及び図6に示すプレス機械の平 面図及び正面図は従来の駆動装置10の第1例であり、 これらの図においてプレス機械1の上端部に位置するク ラウン2上にメインモータ11が設置され、クラウン2 の前部又は後部(図では前部)に回転自在に設けたフラ イホイール12とメインモータ11の出力軸に装着され たプーリ11aとはベルト14によって連結されてお り、フライホイール12の回転軸はクラウン2内に設け られた図示しないギア列とクランク軸を介してスライド 4に連結されている。スライド4は本体フレーム1aに 昇降自在に取付けられており、スライド4の下面に金型 5が装着される。フライホイール12の下方で、クラウ ン2の前面には、点検整備用のブラットフォーム3が取 り付けられている。

【0003】図7及び図8に示すプレス機械の平面図及び正面図は従来の駆動装置10の第2例であり、メインモータ11はフライホイール12の側方のクラウン2前面(又はプラットフォーム3の上部)にその出力軸のプロリ11aをプレス機械1に向けて取付け、プーリ11

ーリ11aをプレス機械1に向けて取付け、プーリ11 aとフライホイール12とはベルト14で連結されている。

[0004]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、上記の 10 従来の駆動装置10においては以下のような問題が生じ ている。

(1)メインモータ11をクラウン2上に設置した場合には、床面からメインモータ11までの高さ即ちプレス機械1の全高Hが高くなるために、プレス機械1を設置する建屋の高さの制約を受けて設置できないことがある。

(2)メインモータ11をクラウン2前面に設けた場合には、メインモータ11の長さのためにメインモータ11の端部がプレス前方に出っ張ることになり、このためプレス機械1の前後方向中心位置からメインモータ11の端部までの長さL1が大きくなってしまう。これにより、プラットフォーム3の前端部までの長さL2も大きくなる。ところが、通常、ブラットフォーム3の真下のエリアでは、プレス機械1から引き出されたムービングボルスタ(図示せず)を停止させて金型5等の交換を行なうようにするので、クレーンによる作業時にプラットフォーム3との干渉を避けるために上記ムービングボルスタをプレス機械1から大きく離れた位置まで移動させる必要がある。この結果、金型交換作業エリアを大きくしなければならないので、建屋のスペースによって制約を受け易くなる。

【0005】本発明は、上記の問題点に着目してなされ、プレス機械の全高が低く、ブラットフォームの張出長さを小さくできるプレス機械の駆動装置を提供することを目的としている。

[0006]

【課題を解決するための手段、作用及び効果】上記の目的を達成するために、第1発明は、メインモータの出力軸のプーリと、プレス機械のクラウンに回転自在に設けたフライホイールとをベルトを介して接続し、フライホイールを昇降自在に設けたスライドにクランク軸を介して連結し、メインモータの回転動力によりスライドを駆動するプレス機械の駆動装置において、メインモータをクラウンの左右一側の側面部に装着し、メインモータのプーリとフライホイールとの間に、互いに一体的に回転可能に装着された2個の中間プーリを設け、メインモータのブーリと一方の中間ブーリ、及び他方の中間ブーリとフライホイールをそれぞれベルトを介して接続した構成としている。

50 【0007】第1発明によると、クラウンの左右一側の

3

側面部に装着したメインモータとフライホイールとの間 . に互いに一体的に回転可能な2個の中間ブーリを設け、 メインモータとこの2個の中間プーリとフライホイール とをそれぞれ別個のベルトで接続するようにした。この ため、ブレス機械の全高がメインモータの取付け位置に 影響されずにクラウンの上端高さまで低くなるので、プ レス設置の際に設置建屋の高さの制約を受け難い。ま た、メインモータのプレス前後方向の張出量が小さくな るので、ブラットフォームの張出量を小さくでき、これ によりプレス機械前方に必要な金型交換エリアを小さく できる。さらに、中間プーリを設けたので、側面部に装 着されたメインモータとフライホイールとの間の距離が 長くても安定して確実に動力を伝達でき、また中間プー リは所定の大きさの慣性イナーシャを有しているから、 フライホイールを補助して回転エネルギを蓄積でき、フ ライホイールの小型化が可能である。

【0008】また第2発明は、第1発明に基づき、メインモータのブーリの径≦一方の中間ブーリの径、とした関係を有する構成としている。

【0009】第3発明は、第1発明に基づき、一方の中 20間ブーリの径≧他方の中間ブーリの径、とした関係を有する構成としている。

【0010】第2、第3発明によると、中間プーリで任意に減速できるから、従来に比べて、メインモータとフライホイールの間の総減速比の設定自由度及び設定範囲を増やすことができる。

[0011]

【発明の実施の形態】以下に、本発明の実施形態につい て図面を参照して詳細に説明する。図1及び図2は、第 1実施形態の駆動装置を備えたプレス機械の平面図及び 正面図である。尚、これまで説明した構成要素と同一の ものは同一符号を付して説明を省く。プレス機械1の駆 動装置10のメインモータ11は、クラウン2の左右一 側の側面前部に設けたブラケット6の上部にその出力軸 を前方に向けて取付けられている。メインモータ11と フライホイール12との間で、クラウン2の前面には2 個の中間ブーリ15a. 15bが同軸で互いに一体的に 回転可能に取付けられており、一方の中間ブーリ15 a とメインモータ11のプーリ11aとはベルト13を介 して接続され、他方の中間プーリ15bとフライホイー ル12とはベルト14を介して接続されている。それぞ れのプーリ11a, 15a, 15bの径D0, D1, d 1は等しくてもよいし、又は所定の減速比となるように 異なっていても構わない。本実施形態では、「DO<D 1」、「D1>d1」となるように設定されている。

【0012】以上の第1実施形態による作用及び効果を 説明する。メインモータ11をブレス機械1の側面部に 設置したので、メインモータ11の設置高さをクラウン 2の上端高さよりも低くすることにより、ブレス機械1 の全高をクラウン2の上端高さまで下げることができ る。従って、プレス機械1の設置建屋の高さに制約を受けることが少なくなる。また、メインモータ11の本体をプレス機械1の前面よりも後側に位置させ、プーリ11aと接続した一方の中間プーリ15aよりも後側に他方の中間プーリ15bを配設したので、メインモタ11及び中間ブーリ15aの張出量をフライホイール12と同じ程度に小さくすることができる。従って、プラットフォーム3の張出量を小さくできるので、プレス設置建屋の占有スペースを小さくできると共に、プラットフォーム3をプレス機械1のクラウン2に取付ける強度を極端に大きくしなくてもよい。

【0013】中間プーリ15a, 15bを介して、プレ ス側面部に設けたメインモータ11とフライホイール1 2とを接続しているので、メインモータ11とフライホ イール12の間の距離が離れていても、長いベルトを用 いた場合のベルト撓み量調整の困難性や駆動時のベルト 振動による不安定性等を無くして、短いベルトでメイン モータ11の動力をフライホイール12に安定して確実 に伝達できる。また、中間プーリ15a、15bのプー リ径を所定値に設定することにより任意に増速又は減速 できる。例えば、「メインモータ11のプーリ11aの 径D0≦中間プーリ15aの径D1」及び「中間プーリ 15aの径D1≧中間ブーリ15bの径d1」の少なく ともいずれか一方に設定することにより、減速できる。 この結果、メインモータ11からフライホイール12ま での総減速比を任意に設定できるから、減速比の設定自 由度や設定範囲が増える。しかも、中間プーリ15 a, 15 bは所定の回転イナーシャを有しており、フライホ イール12と同じようにはずみ車としても働いて、回転 エネルギを蓄積できる。これにより、フライホイール1 2の小型化が可能となる。

【0014】次に、図3及び図4により第2実施形態を説明する。本実施形態は、フライホイールがクラウン内に設けてある場合を表す。フライホイール12は、クラウン2内の、前後方向及び左右方向の略中央部に回転自在に設けられており、メインモータ11はフライホイール12の側方の、プレス機械1側面部に設けたブラケット6の上部に取付けられている。メインモータ11とフライホイール12との中間位置で、クラウン2内に、中間プーリ15aとメインモータ11のプーリ11aとはプレス機械1の側面フレームを左右方向に貫通した孔7内を通したベルト13により接続され、他方の中間ブーリ15bとフライホイール12とはベルト14により接続されている。

【0015】本実施形態における作用及び効果は、前実 施形態と略同様である。即ち、メインモータ11を側面 50 部に設けたので、ブレス機械1の全高を低くできる。ま

4

た、ブラットフォーム3にはメンテナンス時のオペレー 、*小さくできる。 タの通路のみを確保すれば良いから、ブラットフォーム 3の前後方向の張出量を非常に小さくできる。さらに、 中間プーリ15 a、15 bを設けたことにより、動力を ベルトで安定的に伝達でき、総減速比の設定自由度及び 設定範囲が増え、フライホイール12を補助して回転エ ネルギを蓄積でき、よってフライホイール12の小型化 ができる。また、中間プーリ15aの径がフライホイー ル12の径よりも小さいので、メインモータ11のブー リ11aと中間プーリ15aとを接続するベルト13の 10 上下ベルト間距離は、従来のメインモータ11のプーリ 11aとフライホイール12とを接続するベルト14の 上下ベルト間距離よりも小さくなる。従って、このベル ト13を通すための側面フレームの貫通孔7の大きさを 小さくできるので、プレス機械1の側面フレームの大き な強度低下を招くことがない。

【0016】以上説明したように、本発明によると次の ような効果を奏する。

(1)メインモータをクラウンの左右側面部に取付けた ため、プレス機械の全高を低くすることができ、プレス 20 設置の際に建屋高さの制約を受け難い。また、プレス機 械の前後面に取付けられるブラットフォームの張出量を 小さくできるので、プレス機械の前方に必要な金型交換 作業エリアを小さくでき、プレス機械の占有スペースを*

(2) クラウン側面に装着したメインモータとクラウン に設けたフライホイールとの間に中間ブーリを設けたの で、メインモータの動力をベルトで安定して確実に伝達 できる。

6

(3)中間プーリにより、総滅速比の設定範囲や設定自 由度が増やすことができる。また、中間プーリによりフ ライホイールを補助して回転エネルギを蓄積するので、 フライホイールを小型化できる。

【図面の簡単な説明】

【図1】第1実施形態の駆動装置の平面図である。

【図2】第1実施形態の駆動装置の正面図である。

【図3】第2実施形態の駆動装置の平面図である。

【図4】第2実施形態の駆動装置の正面図である。

【図5】従来の第1例の駆動装置の平面図である。

【図6】従来の第1例の駆動装置の正面図である。

【図7】従来の第2例の駆動装置の平面図である。

【図8】従来の第2例の駆動装置の正面図である。 【符号の説明】

1…プレス機械、2…クラウン、3…プラットフォー ム、4…スライド、5…金型、6…ブラケット、7… 孔、10…駆動装置、11…メインモータ、11a…プ ーリ、12…フライホイール、13, 14…ベルト、1 5a, 15b…中間ブーリ。

【図1】

第1字施形像の配動装置の平面図

11

1:プレス機械

11a: プーリ

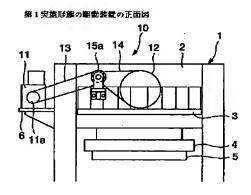
2: ケラウン 12: フライホイール

3: ブラットフォーム 13.14:ベルト

10: 摩勒技量 15a,15b: 中間プーリ

11:メインモータ

[図2]



2:クラウン 11:メインモータ

3: プラットフォーム 11a: プーリ

4: スライド

12: フライホイール

5: 会型

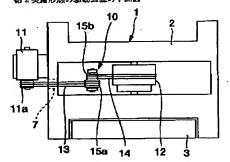
13,14:ベルト

6:ブラケット

15a:中間プーリ

【図3】

第2実施形態の駆動装置の平面図



1: プレス模様

11:メインモータ

2: クラウン

11a: プーリ

7:孔

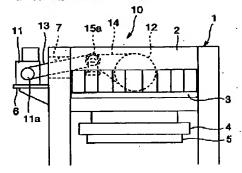
3: ブラットフォーム 12: フライホイール 13,14:ベルト

10: 驱動装置

15a,15b: 中間ブーリ

[図4]

第2実施形態の駆動装置の正面図



2:クラウン

11:メインモータ

3:プラットフォーム 11a:ブーリ 4: スライド

12: フライホイール

5:金型

13,14: ベルト

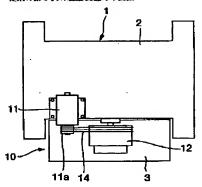
6:プラケット

15a:中間ブーリ

7:孔

[図5]

従来の第1例の駆動装置の平面図



1:プレス機械

11:メインモータ 11a: ブーリ

2:クラウン

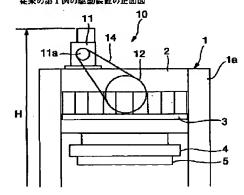
3:プラットフォーム 12:フライホイール

10: 駆動装置

14:ベルト

【図6】

従来の第1例の駆動装置の正面図



2: クラウン

11:メインモータ

3: プラットフォーム 11a: プーリ

4:スライド

12: フライホイール

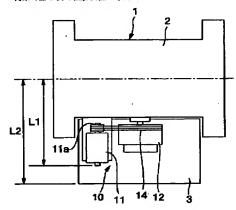
5:金型

14:ベルト

【図7】

·

従来の第2例の駆動装置の平面図



1: プレス機械

11:メインモータ

2: クラウン

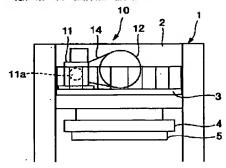
11a: プーリ 3: プラットフォーム 12: フライホイール

10: 駆動装置

14:ベルト

[図8]

従来の第2例の駆動装置の正面図



11:メインモータ 2: クラウン

3:プラットフォーム 11a:プーリ

12: フライホイール 4: スライド

14:ベルト 5:金型